NANOMET®積層コアを適用した高速 SR モータの実機評価

Prototype Evaluation of High-Speed SR Motor Made of NANOMET[®] Laminated Core

永井歩美^{a)†}・三ツ谷和秀^{a)}・平本尚三^{b)}・中村健二^{a)} ^{a)}東北大学大学院工学研究科,宮城県仙台市青葉区荒巻字青葉 6-6-11 (〒980-8579) ^{b)}東北マグネットインスティテュート,仙台市青葉区片平 2-1-1 (〒980-0812)

A. Nagai $^{a)\,\dagger},$ K. Mitsuya $^{a)}$, S. Hiramoto $^{b)}$,and K. Nakamura $^{a)}$

^{a)} Tohoku University, Graduate School of Engineering, 6-6-11 Aoba Aramaki Aoba-ku, Sendai, Miyagi 980-8579, Japan
^{b)} Tohoku Magnet Institute Co., Ltd., 2-1-1 Katahira, Aoba-ku, Sendai, Miyagi 980-0812, Japan

A switched reluctance (SR) motor has a simple and robust structure, is low in cost, and operates maintenance-free. Therefore, the SR motor is expected to be used in various fields, especially for high-speed applications. This paper focuses on a novel soft magnetic material, called NANOMET[®], that contains nanocrystalline Fe–Si–B–P–Cu quinary alloys. It has almost the same saturation flux density as conventional non-oriented Si steel and remarkably low core loss. In this paper, a 12/8-pole SR motor made of NANOMET[®] laminated core is prototyped and compared with a conventional one made of non-oriented Si steel. As a result, the torque characteristics of both SR motors were almost the same. It was also found that the iron loss of the SR motor made of NANOMET[®] was significantly reduced, which lead to an efficiency improvement of 10% in comparison with the conventional one made of non-oriented Si steel.

Key words: NANOMET®, Switched Reluctance (SR) Motor

1. はじめに

近年,地球温暖化の進行抑制を目的として,各種電気機器の省 エネルギー化が進んでいる.中でもSiCやGaNなどのワイドバン ドギャップ半導体は、スイッチング損失の低減および動作周波数 の高周波化という著しい進化を遂げている.また,周辺技術の研究 開発も盛んに進められており,汎用的に用いられる一歩手前のと ころまできている¹⁾.これらの進化に伴い、モータのさらなる高速 回転化の可能性が高まっており、より一層の小型・高効率化が期待 されている.

現在,高速回転用途には永久磁石 (PM) モータが多く使われて いる. PM モータは,従来の直流モータや誘導モータに比べ,高出 力・高効率であるため,様々な分野で普及してきた.しかしながら, 希土類元素 (レアアース)を用いているため,その供給不安定性や 高コストであることが課題となっている.したがって,高速回転に 適し,高出力・高効率なレアアースフリーモータの開発が期待され ている^{2,3}.

スイッチトリラクタンス (SR) モータは、鉄心と巻線のみで構 成されるレアアースフリーモータの一種である。巻線は固定子極 のみに集中巻されており、回転子には巻線や導体バー、ブラシ、整 流子などは不要である。そのため SR モータは構造が単純で堅牢、 高速回転に適する、安価などの特長を有しており、様々な用途への 応用が期待されている。

先に筆者らは、電動工具への適用を目的として、高速 SR モー タのトルク密度向上について検討を行い、既存の PM モータと同 等以上のトルクを達成した⁴. しかしながら一方で、効率について は、さらなる改善が必要であることが明らかとなった.

そこで本稿では、NANOMET[®](株式会社東北マグネットイン スティテュートおよび株式会社トーキンの登録商標)に着目する. NANOMET[®]は、一般的な無方向性ケイ素鋼板とほぼ同等の高い 磁束密度を有し、かつ低鉄損の特性を有する^{5,6}.本稿では、 NANOMET[®]積層コアを適用した SR モータの特性について、有 限要素法 (FEM)を用いて算定するとともに、実機の試作試験を 行ったので報告する.

2. NANOMET®積層コアの磁気特性

モータに使用される磁性材料としては、無方向性ケイ素鋼板が 一般的である。無方向性ケイ素鋼板は、安価かつ高い磁束密度を有 するが、高周波領域における鉄損が大きく、高速回転用モータへの 適用の課題となっている。そこで本稿では、NANOMET®に着目 した。NANOMET®はナノ結晶軟磁性合金の一種であり、主な構 成元素は Fe, Si, B, P, Cu である。NANOMET®は、Fe の含有 量が他のナノ結晶軟磁性合金よりも高いため、磁束密度が高く、か つ低損失である。

本稿では、NANOMET[®]薄帯を積層させたコアを SR モータに 適用することを検討する. Fig. 1 に、磁気特性の測定に用いた NANOMET[®]積層コアを示す. この積層コアは、熱処理を行った NANOMET[®]薄帯を積層し、含侵接着によりブロックを作製した 後、ワイヤカットにより成形したものである。なお、後述の SR モ ータの固定子・回転子鉄心も同一の方法で製作した。なお、コアの 占積率は90%である.

Fig. 2 に、NANOMET[®]積層コアの*B-H*曲線を示す.本*B-H*曲線は1000 A/m までは、直流磁化特性測定装置(理研電子製 BHS-40)を用いて測定したが、それ以上についてはパワー不足であったことから、別途、ファンクションジェネレータとアンプを組み合わせ、正弦波電圧でコアを励磁した際のデータを外挿した.一方、同図中の無方向性ケイ素鋼板(35A300)の*B-H*曲線は、材料メーカから提供されているデータシートの値である.この図を見ると、例えば5000 A/m における NANOMET[®]積層コアの磁束密度 *B*₅₀

は、無方向性ケイ素鋼板(35A300)よりもわずかに劣るが、ほぼ 同等であることがわかる。

次いで, Fig.3 に鉄損特性を示す.鉄損測定には、岩崎通信機製 の *B-H* アナライザ (SY-8219)を用いた.この図を見ると、400 Hz の比較的低周波数の領域においても、NANOMET®積層コアの方 が鉄損が小さいことがわかる.また、1000 Hz では NANOMET® 積層コアの鉄損は、無方向性ケイ素鋼板 (35A300)の約 1/10 であ ることがわかる.

3. SR モータへの適用評価

Fig. 4 に,比較検討に用いた 12/8 SR モータの諸元を示 す.この SR モータは、オープンスロット構造であること を活かし、巻線径および巻線配置を最適化することで、PM モータを大幅に上回る巻線占有率を実現しており、同体格 の電動工具用 PM モータとほぼ同等のトルクを達成してい る⁴⁾.なお、本モータの定格トルクは 0.1 N m である.

Fig. 5 と Fig. 6 に、無方向性ケイ素鋼板(35A300)と NANOMET[®]積層コアを、それぞれ 12/8 SR モータに適用し



Fig.1 NANOMET[®] laminated ring core.







Fig.3 Comparison of core losses.

た場合のトルク対速度特性および電流密度対トルク特性を 示す.ここで解析には、JSOL 製 JMAG Designer Ver. 18.1 を用いた. Fig. 5 からわかるように、両材料とも速度範囲 が一致している.また、Fig. 6 においても、両材料のトル ク特性がほぼ一致している.これは Fig. 2 に示した B-H 曲 線に由来しており、ほぼ同等であったことから、トルク特 性もほぼ同等になったと考えられる.

Fig. 7 に損失特性を示す. Fig. 7(a)より,両材料の銅損は ほぼ同等であることがわかる.これは,Fig. 6 に示したと おり,同一トルク時の電流が等しいためである.すなわち, 銅損は巻線抵抗と電流の2乗の積であるため,電流対トル ク特性が等しければ,銅損も等しくなる.一方で鉄損につ いては,NANOMET[®]積層コアは無方向性ケイ素鋼板 (35A300)の約1/10となり,大幅に低減されていること がわかる.

Fig. 8 に効率特性を示す. ここで, 効率は次式より求めた.

$$\eta = \frac{\omega\tau}{\omega\tau + W_c + W_i} \times 100(\%) \dots (1)$$

上式中のτはトルク, ωは回転角速度, W_cは銅損, W_iは鉄 損である.なお,解析において機械損は無視した.





Fig.5 Calculated torque versus speed characteristics.







Fig.8 Calculated efficiency characteristics.

同図を見ると,NANOMET®積層コアを適用した SR モータ の効率が全体的に上昇しており,特に軽負荷側では約 15% の効率改善がみられる.これは Fig. 7 に示した鉄損の低減 が大きく寄与しているためである.

4. 実機検証

Fig. 9 に、NANOMET[®]積層コアから試作した 12/8 SR モ ータの固定子・回転子鉄心を示す. Fig. 10 に実験システム の構成を示す. また、Fig. 11 はその外観である. モータに 取り付けられた光学式エンコーダからの位置信号に基づ き、FPGA を用いて SR モータの駆動回路である非対称ハ ーフブリッジコンバータのスイッチングを制御する. モー タ巻線の印加電圧および巻線電流の測定には、横河電機製 のパワーアナライザ (WT1800)を用い、モータのトルクと 回転数は、菅原研究所製のトルクメータ (TB-200MN)を 用いて測定した.

Fig. 12 と Fig. 13 に, 無方向性ケイ素鋼板(35A300)と NANOMET[®]積層コアから試作した 12/8 SR モータのトルク



Fig.9 Stator and rotor core of prototype 12/8 SR motor made of NANOMET[®] laminated alloy.







Fig.11 Appearance of experimental system.

対速度特性および電流密度対トルク特性を示す.これらの 図を見ると、実機においても両者はほぼ同等の特性を有す ることがわかる.

次いで、Fig. 14 に損失の比較を示す. 同図(a)の銅損につ いては、両者のトルク特性がほぼ等しいことから、銅損も ほぼ同等である. 一方、同図(b)の鉄損と機械損の和につい ては、NANOMET®積層コアを用いた SR モータの方が顕 著に小さい. ここで、両モータのケースも含めた構造や仕 様は等しく、ベアリングも同一であることから、両者の速 度対機械損特性はほぼ等しいと考えられる。また、Fig. 12 に示すように、両者のトルク対速度特性はほぼ等しい. こ のことから Fig. 14(b)に示す横軸の各トルクに対する両者 の機械損はほぼ等しいと言える. したがって、同図の損失 差は鉄損の差と等しいと見なせる. 以上より、NANOMET[®] 薄帯を積層し、加工して製作したモータは、狙い通り鉄損 を大幅に低減できることが明らかとなった.

Fig. 15 に効率の比較を示す.実機の効率は,電気入力と 機械出力から求めており,銅損,鉄損に加えて機械損など も含む.この図を見ると,実機においても NANOMET®積層 コアの方が全般的に効率が高く,最大で約 10%の改善が認 められる.

5. まとめ

以上,本稿では,NANOMET®積層コアを適用した SR モ ータの特性について,有限要素法 (FEM)を用いて算定す るとともに,実機の試作試験を行った.

まず,NANOMET®積層コアを適用した SR モータの特性 について,3D-FEM を用いて算定したところ,従来の無方 向性ケイ素鋼板とほぼ同等のトルク特性を有し,鉄損を大 幅に低減可能であることが明らかとなった.効率も全体的 に向上し,特に軽負荷側では最大15%の効率向上が認めら れた.

次いで,試作試験を行ったところ,解析とほぼ同じ傾向の結果が得られ,NANOMET®積層コアを用いることで,鉄損が大きく低減し,効率が向上することが実証された.

謝辞 本研究の一部は東北大学人工知能エレクトロニクス 卓越大学院プログラムの支援を得て行われたものである.



Fig.12 Torque versus speed characteristics of prototype SR motors.







Fig.14 Loss characteristics of prototype SR motors.



Fig.15 Efficiency of prototype SR motors.

References

- 1) M. Yamamoto: *IEEJ Journal*, **139**, 2 (2019).
- 2) K. Yamaguchi and J. Magome: *IEEJ Transactions on Electronics Information and Systems*, **135**, 761 (2015).
- A. Chiba, K. Kiyota, N. Hoshi, M. Takemoto, S. Ogasawara: IEEE Transactions on Energy Conversion, 30, 175 (2014).
- 4) K. Nakamura, Y. Kumasaka, and O. Ichinokura: Journal of

Physics: Conference Series, 903, 012040 (2017).

- A. D. Setyawan, K. Takenaka, P. Sharma, M. Nishijima, N. Nishiyama, and A. Makino: *Journal of Applied Physics*, **117**, 17B715 (2015).
- K. Takenaka, A. D. Setyawan, P. Sharma, N. Nishiyama, A. Makino: *Journal of Magnetism and Magnetic Materials*, 401, 479 (2016).

2020年12月17日受理, 2021年01月22日再受理, 2021年02月23日採録