H₂Oを架橋配位子とする1次元構造金属錯体の磁性

野本尚之、藤原隆司、澤田祐也*、木田孝則*、萩原政幸*、鎌田憲彦、本多善太郎 (埼玉大院理工、*阪大先端強磁場)

Magnetic properties of H₂O bridged one-dimensional metal complexes N. Nomoto, T. Fujihara, Y. Sawada*, T. Kida*, M. Hagiwara*, N. Kamata, and Z. Honda (Saitama Univ., *AHMF, Osaka Univ.)

<u>はじめに</u>

複数の金属に配位結合する分子やイオン(架橋配位子)を含む金属錯体は金属上に磁気モーメントが局在 し、架橋配位子を介して超交換相互作用が働くため、スピン系の良い候補物質となることが知られている。 架橋配位子の中でもH₂Oは90°に近い結合角をとることが知られており、架橋配位型H₂Oを含む金属錯 体は強磁性体となることが期待される。しかしながら架橋配位型H₂Oを含む金属錯体の報告例は少なく、 その探索と磁性の調査が求められる。これまでの研究によりカルボン酸の存在がH₂Oを架橋配位子として 安定化させることが分かっており、各種カルボン酸と金属イオンの組み合わせにおいて物質探索を行った。 その結果、カルボン酸の一種である*p*-スルホ安息香酸(sba)とCoの組み合わせにおいて強磁性を示すH₂O 架橋型錯体を得た。本研究では各種H₂O架橋金属錯体の単結晶育成を行い、得られた結晶の構造と磁性の 関係を明らかにすることを目的とした。

<u>実験方法</u>

各種遷移金属塩と KHsba の水溶液に、アンモニア水を水酸化剤 として加え、水熱法、溶媒蒸発法の2方法で金属錯体を合成した。 水熱法では水 - エタノール混合溶媒を用いて加熱温度と加熱時間を 検討した。溶媒蒸発法では水を溶媒に用いてアンモニア濃度を調整 し、恒温槽で一定温度に保つことにより結晶を育成した。各種結晶 の構造解析には単結晶及び粉末 X 線構造解析法を用い、磁気測定 を SQUID 磁束計、比熱測定を熱緩和法により行った。

<u>実験結果</u>

水熱反応の結果、1次元金属錯体 Co₃(sba)₂(OH)₂(H₂O)₂ ①の単結 晶が得られた。一方、溶媒蒸発法では別構造の1次元金属錯体 [*M*(sba)(H₂O)₂]・H₂O, (*M* = Co, Ni, Cu) ②の単結晶、及び粉末が得ら れた。①、②どちらも H₂O や OH⁻が M を架橋して 1 次元鎖を 形成し、それらが sba により保持された構造であった(Fig. 1)。 磁気測定の結果、②M=Cu以外の錯体はすべて強磁性(②M= Cu は反強磁性)を示した(Fig. 2)。①、②とも1次元鎖に沿っ た M-O-M 結合角が 90 ° に近く、強磁性的な超交換相互作用が 一方向に強く働き擬1次元強磁性体となったと思われる。一般 に低次元磁性体のキュリー温度は低いことが知られており、比 熱測定により磁気相転移を調べたところ①のキュリー点は Tc= 1.54 K であった。また、②M = Cu の帯磁率はスピン 1/2 1次元 反強磁性体モデルの計算値とよく一致した。M=Cuのみ反強磁 性を示すのは Cu²⁺イオンのヤーン・テラー効果により、強磁性 的な超交換相互作用を示す Cu-O-Cu 結合角が歪んだためである と考えられる。当日詳細を報告する。



Fig. 1 Crystal structure of $[Co(sba)(H_2O)_2] \cdot H_2O$.



Fig. 2 Magnetization M vs. magnetic field H curve for $[Co(sba)(H_2O)_2] \cdot H_2O$.

層状化合物超伝導体 Sr₂VFeAsO₃₋₆の非経験的な磁気構造

藤乘優治郎, 中西愛, 神原陽一

(慶應大学)

Magnetic Quantum phase transition of a superconducting layered compound, Sr₂VFeAsO_{3-δ}

Y. Tojo, M. Nakanishi, Y. Kamihara

(Keio Univ.)

<u>緒言</u>

ペロブスカイト型構造を示す酸化物は,酸素欠損の量 や構成元素により,その電気的/磁気的性質が大きく変 わることが知られている.一方,混合(複合)アニオン化 合物と呼ばれる化合物は,透明酸化物伝導体¹,光触媒 材料²,および高温超伝導³のような多様な機能性を示 すことが近年知られている.2009年に鉄系高温超伝導 体の一つとして報告された $Sr_2VFeAsO_{3-\delta}$ 「は,ペロブ スカイト関連 $Sr_2VO_{3-\delta}$ 層とPbO型FeAs層が互いに積層 した混合アニオン層状化合物(Mixed anion layered compounds: MALC)である. $Sr_2VFeAsO_{3-\delta}$ の磁性は、単 位格子中に磁気イオンを2種類含むため、複雑である. $Sr_2VFeAsO_{3-\delta}$ のような MALC の磁性等の機能性解釈 には、計算機科学によるサポートが必須である.本報 告は非経験的な電子状態と、実験で得られた電子磁気



Fig. 1 The left shows a supercell structure of $Sr_2VFeAsO_{3-\delta}$. The right shows ΔE versus several site of oxygen deficiency.

状態相図を比較検討し、Sr₂VFeAsO₃₋₈における酸素欠損由来の磁気量子相転移の詳細を明らかにする.

<u>方法</u>

Projected Augmented Wave (PAW)法^{6,7}による電子状態計算コード Vienna Ab-initio Simulation Package (VASP)を 用いて 非経験的な計算を行った. 基本単位包の a, b 軸を 45°回転してそれぞれ $\sqrt{2}$ 倍に拡張した a', b' 軸を基 本並進ベクトルとした拡張単位包(Super cell)を仮想結晶とした. 欠損の生じる酸素サイトは,内部構造緩和 後に内部エネルギーが最小値($\Delta E = 0$)となる構造として定義した.

結果と考察

 $\delta = 0, 0.25, 0.5$ の磁性相を非経験的に求めた. $\delta = 0.25$ の場合,酸素欠損の導入された Supercell は 12 種類存在 する. $\delta = 0.25$ の場合, Fe の磁気秩序はストライプ型の反強磁性相(s-AF)を仮定し, V の磁気秩序は反強磁性 相(酸素欠損のある場合は、フェリ磁性相)を初期値として使用し、最安定な酸素欠損位置を得た.酸素欠損位 置による内部エネルギーの変化を Fig. 1 に示す.酸素欠損の導入とともに、V と Fe の磁気モーメントはいずれ も増加することが非経験的に示された.この計算結果は、実験で得られた相図と定性的には矛盾しない.

参考文献

- 1) 平松秀典, 神原陽一, 透明酸化物機能材料の開発と応用 監修 細野秀雄, 平野正浩 (CMC 出版, 東京, 2006) p. 71-93
- 2) A. Ishikawa, et al, J. Am. Chem. Soc. 124, 13547 (2002).
- 3) 神原陽一, 低温工学 52, 383-388 (2017).
- 4) X. Zhu, et al, Phys. Rev. B 79, 220512 (2009).
- 5) Y. Tojo, eta al, arXiv:1802.03907 (2018).
- 6) P. E. Blöchl, Phys. Rev. B 50, 17953-17979 (1994).
- 7) G. Kresse and D. Joubert, Phys. Rev. B 59, 1758 (1999).

Me²⁺Ti⁴⁺置換 Ba₁₂Fe₂₈Ti₁₅O₈₄の作製と磁性

安田直生、柿崎浩一、神島謙二 (埼玉大学) Synthesis and magnetic properties of Me²⁺Ti⁴⁺ substituted Ba₁₂Fe₂₈Ti₁₅O₈₄ N. Yasuda, K. Kakizaki, K. Kamishima (Saitama Univ.)

<u>1. 緒言</u>

Ba-Fe-Ti 三元系酸化物は磁性と誘電性を併せ持つ材料として期待され、盛んに研究がなされている。

その中で $Ba_{12}Fe_{28}Ti_{15}O_{84}$ は 1991 年に Grey らによって発見されたペロブスカイト様構造とスピネル構造の積層によって記述できる単斜晶系の化合物である。¹⁾ この磁性と誘電性は Curecheriu らによって測定された。²⁾ しかし置換系についての報告はない。

そこで本研究では母物質である Ba₁₂Fe₂₈Ti₁₅O₈₄ と、Ti と Zn ないしは Co で置換した Ba₁₂Fe₂₈Ti₁₅O₈₄ の作製を試みた。

2. 実験方法

原料として BaCO₃, α-Fe₂O₃, TiO₂, ZnO もしくは CoO を用 いて粉末冶金法により試料を作製した。これらの粉末を化 学量論通りに Ba:Fe:Ti:(Zn or Co)=12:28-2x:15+x:x となるよ う秤量し、1100 rpm で 10 分間、遊星ボールミルを用いて混 合・粉砕した。得られた粉末をディスク状に成型し、 1100~1400℃ で 5 時間焼成した。作製した試料について粉 末 X 線回折法(XRD)を用いて結晶構造を解析し、振動試料 型磁力計(VSM)を用いて磁気特性を測定した。

3. 結果と考察

図1に異なる焼成温度(T_s)で作製した Ba₁₂Fe₂₈Ti₁₅O₈₄の X 線回折図を示す。 T_s =1100~1300°C では目的物が単相で得ら れた。しかし、 T_s =1400°C では試料が融解し、BaFe₁₂O₁₉(BaM) が生成した。図2 に作製した試料の飽和磁化と保磁力の焼 成温度依存性を示す。単相試料は12.5 emu/g の飽和磁化お よび 30~50 Oe の保磁力を示した。この値は文献値²⁾と一致 する。焼成温度1400°C で飽和磁化が大きく増加した。これ は異相として飽和磁化の大きいBaMが生成したためだと考 えられる。

図3に $T_{s}=1300^{\circ}$ Cで作製した置換量xの異なるZn置換系 Ba₁₂Fe_{28-2x}Ti_{15+x}Zn_xO₈₄のX線回折図を示す。Zn置換系では x=2.5まで単相で目的物を得ることができた。置換限界以上 において異相として BaM, Ba₂Fe₂Ti₄O₁₃, 立方晶 BaTiO₃が生 成した。異相として生成した物質には2価金属が含まれな いが、BaM 中において 2Fe³⁺→Me²⁺+Ti⁴⁺の置換により、2価 金属が含まれていることが考えられる。また、Co置換系で はx=3まで単相で目的物を得ることができた。

4. 参考文献

- 1) I. E. Grey et al., J. Solid State Chem., 91 (1991) 131.
- 2) L. P. Curecheriu *et al.*, J. Phys. D: Appl. Phys. 41 (2011) 435002.



図1 異なる焼成温度で作製した Ba₁₂Fe₂₈Ti₁₅O₈₄のX線回折図



図 2 Ba₁₂Fe₂₈Ti₁₅O₈₄の飽和磁化と 保磁力の焼成温度依存性



CoFe₂O₄/Pb[Zr,Ti]O₃積層膜の磁気-電気効果

中尾 翔陽, 神島 謙二, 柿崎 浩一 (埼玉大学 大学院 理工学研究科)

Magnetoelectric effect on CoFe₂O₄ / Pb[Zr,Ti]O₃ multi-layered thin films S. Nakao, K. Kamishima, K. Kakizaki (Graduate School of Science and Engineering, Saitama University)

はじめに

マルチフェロイック材料の中には磁気一電気(ME)効果を発現するものがあり、盛んに研究されている¹⁾. この現象を応用したデバイスとして多値メモリー、磁気センサーなどが考案されている²⁾.本研究では、磁気 歪みを生じる強磁性体として CoFe₂O₄(CFO)を、圧電体として Pb[Zr,Ti]O₃(PZT)を選択し、これらを rf スパッ タ法により積層膜とすることで、その ME 効果について調べたので報告する.

<u>実験方法</u>

試料は rf スパッタ法によって作製した.ターゲットには Ti, Pt, CFO および PZT 円板(各 76 mm^Φ)を使用した. チャンバー内 を 8.0×10^{-7} Torr 以下に排気後, Ar ガスを導入して 10 mTorr と し,基板加熱は行わず,合成石英ガラス基板上に,Ti 層 20 nm お よび Pt 層 100 nm を連続で成膜した. その後,Pt 電極にマスクを 取り付け,再度,チャンバー内を 8.0×10^{-7} Torr 以下に排気後,Ar ガス圧を 10 mTorr とし,CFO 層を 50 nm 堆積した後,大気中 800℃で 5 時間熱処理を行った.この CFO 層上に前述の条件で PZT 層を 200 nm,CFO 層を 50 nm 連続で成膜し,最終的な熱処 理を大気中 600 および 700℃で 5 時間行った.

得られた薄膜の結晶構造は X 線回折法(XRD)により解析した.また,ME効果の測定は、分極処理を行った試料を用い、直流磁場および交流磁場を膜面に対し垂直に印加し、誘起電圧をロックインアンプにより測定した

結果および検討

Fig. 1 は,600 および 700℃で熱処理した CFO/PZT/CFO 積 層膜の X 線回折図を示す.両試料において CoFe₂O₄ 相および Pb[Zr,Ti]O₃相からの回折線が現れており,目的とする PZT と CFO の積層膜が得られた.また,いずれの試料も,CoFe₂O₄ 相の{1 1 }面が膜面内に配向した膜となる.これは,下部電極の Pt 層に 対して CFO 層がエピタキシャル的に成長したためである.一方, Pb[Zr,Ti]O₃相の(1 1 1)面の回折線は,Pt 相(1 1 1)面の回折線と重 なっており確認できないが,(1 0 1)および(1 1 0)面の回折線がわ ずかに認められることから Pb[Zr,Ti]O₃ 相は結晶化しており,そ の(1 1 1)面が膜面内に配向していると推察される.

Fig. 2 は、これらの試料の ME 係数の直流磁場依存性を示す. 最大 ME 係数は、600 および 700℃で熱処理した試料においてそ れぞれ 328 および 697 mV/cm・Oe であった.また、700℃で熱処 理した試料では、600℃で熱処理した試料に比べ低磁場から ME Fig. 2 係数が増大し始める.これは、界面の結合がより強固となり小さ い歪みが伝わりやすくなったためである.

参考文献

1) N. A. Spaldin, M. Fiebing : Mater. Sci., 309 (2005) 391.

2) J. Zhou, H. He, Z. Shi, C. Nan : Appl. Phys. Lett., 88 (2006) 013111.



Fig. 1 XRD patterns of the CFO/PZT/CFO multi-layered films annealed at 600 and 700°C in air.



ig. 2 DC magnetic field dependence of ME coefficients for the CFO/PZT/CFO multi-layered films annealed at 600 and 700°C in air.

反応性パルス DC スパッタリング法による(Bi_{1-x}La_x)(Fe,Co)O₃ 強磁性・強誘電薄膜の高品位作製とその磁気および誘電特性 M. Kuppan¹,山本 大地¹,吉村 哲^{1,2} (¹秋田大,²JST さきがけ)

Fabrication of highly qualified (Bi_{1-x}La_x)(Fe,Co)O₃ multiferroic thin films by using a pulsed DC reactive sputtering method and its magnetic and dielectric properties M. Kuppan¹, D. Yamamoto¹, and S. Yoshimura^{1,2}

(¹Akita Univ., ²JST PRESTO)

はじめに 強磁性・強誘電材料は、電場(E)による磁化(M)の方向制御、磁場(H)による電気分極(P)の方向制 御が可能とされていることから、革新的な次世代電子材料として研究が活発化してきている。電圧駆動型の 磁気デバイスに本材料を使用する場合、高信号出力化などの観点から高い飽和磁化(M_s)、高集積化などの観 点から垂直磁気異方性($H_{k\perp}$)、などの磁気特性が求められる。しかしながら、これまで検討されてきた強磁 性・強誘電材料の多くは、強誘電材料に磁性元素をドープすることで強磁性を発現させてきた場合が多く、 また良好な強誘電特性を維持する観点からそのドープ量を抑制してきた結果、大きな M_s および明確な $H_{k\perp}$ を 有する材料はほとんど報告されていない。著者がこれまで注目してきた(Bi_{1x}Ba_x)FeO₃ 強磁性・強誘電材料に ついて、酸化物や窒化物の薄膜の、高速成膜化・高成膜電圧化・アーク放電の抑制、に効果的な反応性パル ス DC スパッタリング法¹⁾を用いて薄膜成膜した結果、RF マグネトロンスパッタリング法で成膜していたこ れまでの薄膜よりも高品位な薄膜が得られ、これまで得られていた値の 1.5 倍程度の大きな M_s (90 emu/cm³) が得られた²⁾.しかし、その薄膜の磁化容易方向は薄膜面内であり、その保磁力は 2 – 3 kOe 程度と、磁気デ バイス応用には適していなかった。本研究では、(Bi_{1x}Ba_x)FeO₃ 以外にも強磁性・強誘電性が確認されている 材料、(Bi,A)(Fe,Co)O₃ (A=La³)、Nd⁴)、Gd⁵)の中から(Bi,La)(Fe,Co)O₃に着目し、反応性パルス DC スパッタリ ング法を用いて、その高品位薄膜の作製を行い、磁気および誘電特性を調べた.

方法 (Bi_{1-x}La_x)(Fe_{0.75}Co_{0.25})O₃(x=0.44~0.69)(BLFCO)薄膜(膜厚 300 nm)を,反応性パルス DC スパッタリング 法を用いて,熱酸化膜付き Si 基板上に Ta(5 nm)/Pt(100 nm)の下地層を成膜した後,積層膜として作製した. 積層膜は,Ta を室温,Pt を 300℃,BLFCO を 600℃,の基板温度で成膜した.スパッタリングターゲットに は,La-Fe-O 粉末,Fe 粉末,Co 粉末を焼結させて作製した導電性ターゲットにBi シートを配置したものを 用いた.反応性パルス DC スパッタリング法におけるパルス条件として,周波数を 50~250 kHz の範囲で変 化させ,電力は150 W,デューティー(ON:OFF)比は2:1の一定値とした.作製した積層膜の構造解析は, X線回折装置(XRD)により,磁気測定は,振動試料型磁力計(VSM)により,誘電測定は,BLFCO 積層膜の最 表面にPt ドット状電極(φ100 µm)を成膜した後に,強誘電体特性評価システムにより行った.

結果 Fig.1 に、反応性パルス DC スパッタリング法を用いて作製した BLFCO 薄膜の飽和磁化および保磁力の、Bi に対する La 置換量依存性を示す.保磁力に関しては、薄膜面内方向と垂直方向の両方の値を示して

いる.最大の M_sが得られる時の La 置換量(60%程度)において,薄 膜面内方向および垂直方向の両方で大きな保磁力が得られ,かつ 垂直方向において明瞭に大きな保磁力が得られた.VSM 測定にお いて印加磁界方向を薄膜面内方向から垂直方向まで変化させて磁 化曲線を測定した結果,BLFCO薄膜の磁化容易方向は完全に垂直 方向であった.また,図中に示すように,本BLFCO薄膜において, 原点対称性が良く明瞭なヒステリシスを有する P-E 曲線が得られ ており,良好な強誘電特性も得られている.これまで報告されて いる La ドープ BiFeO₃薄膜では実現されなかった優れた磁気特性 が得られた要因は,高いエネルギーを有するスパッタ粒子が離散 (パルス)的に基板に到達することで,粒子の基板表面での拡散 が促進し,結晶性の良い薄膜が得られたことによると考えられる. <u>参考文献</u> 1) D. Pelleymounter et al., 2014 Soc. Vac. Coat., 57th Annual Technical Conference Proceedings, Chicago, USA. 2) 吉村 第

Annual Technical Conference Proceedings, Chicago, USA. 2) 吉村 第 41回日本磁気学会学術講演概要集, 19pA-15. 3) K. G. Yang et al., J. Appl. Phys., 107, 124109 (2010). 4) F. Huang et al., Appl. Phys. Lett., 89, 242914 (2006). 5) P. Suresh et. Al., Mater. Sci. Eng., 73, 012082 (2015).



Fig. 1 Dependence of M_s and H_c on La concentration of $(Bi_{1-x}La_x)(Fe,Co)O_3$ thin films fabricated by pulsed DC reactive sputtering method. *P-E* curves of $(Bi_{0.41}La_{0.59})(Fe,Co)O_3$ thin film is also shown in this figure.

近赤外域での磁性多層膜への表面プラズモン励起条件 [○]斉藤伸,大木敬介,赤羽浩一,内田裕久*(東北大学、*豊橋技術科学大学)

Condition of surface plasmon resonance in near-infrared region for magnetic multilayer film S. Saito, K. Ooki, K. Akahane and H. Uchida* (Tohoku Univ. *Toyohashi Univ. Tech.)

1. はじめに

磁気センサは空間の磁界の大きさや方向を検出するデバイスである。所望の周波数帯において高い検出感 度や必要なダイナミックレンジを達成するために、様々な磁界効果を測定原理とするデバイスが提案され、 実用化されている。中でも光をプローブとしたセンサは検出部を小型にでき、真空中、液中、あるいは光ファ イバを用いて狭空間中での磁界のセンシングが可能となるため注目されている。簡素な光学系によりセンサ を構成するためには、偏光変化ではなく光の強度変化を用いることが有効であり、我々は強磁性/非磁性多層 膜(GMR 多層膜)やグラニュラー膜等に現れるマグネトリフラクティブ効果(MRE)に注目している。MRE の先行研究は、理論報告は1995年以降¹⁾、実験報告は2002年以降²⁾から散見される。しかしながら、実験 者の主な興味が磁気抵抗素子のMR曲線の非接触計測にあったため、MRE 増強についての材料・層構成につ いての検討は十分になされていない。著者らは、零磁場での反平行配列を確実に実現できる Co/Ru 磁性多層 膜のMRE を検討し³⁴⁾、反射型で0.3%程度のMRE が得られることを報告した⁵⁾。今回は表面プラズモン共 鳴(SPR)を励起することでMRE 増強を試みた。本講演ではまず近赤外域でのSPR 条件について説明する。

2. 実験結果

まず Au 薄膜の近赤外域での SPR 条件を計算した。Fig. 1 には膜厚 20 nm の Au 薄膜について、クレッチマン配置の際の P 偏光反射率の入射角依存性を、波長 250 nm から 1750 nm まで計算してマップ状に示した。挿入図は波長 1550 nm における反射率の入射角依存性であり、マップ内の破線に対応する。入射角依存性によると赤外域での

SPR 吸収にともなう反射率の極小 (ディップ) は可視光域よりも鋭く観察されることがわかる。Auの膜厚についても検討したところ、波長1550 nm では膜厚 20 nm 程度でディップが最も深くなり、波長が長くなるほどディップが深くなる膜厚が薄くなることが確認された。これは試料内での伝導電子の散乱損失が増大し SPR が弱められる結果である。

続いて SPR 強励起のための Au 層と磁性層との積層構造を検討 した。Fig. 2 (右) には、Fig. 2(左) の層構成の試料・セッティング における、波長 1550 nm の P 偏光を入射した場合の SPR 共鳴角で のディップの深さ 100- R_{min} を種々の Au 層膜厚 x, z に対して計算 した結果を示した。磁性層部分の層構成を Co(4 nm)/ Ru(0.7 nm)/ Co(4 nm)とした場合 (N=1)、x < 10, z = 0で深いディップが現れ

ることがわかる。このディップの深さは、多層膜のN数を大きくするほど浅くなり低膜厚側へとシフトした。以上の計算の結果から、1550 nm で SPR を強励起するためには、磁性層を可能な限り薄くし、空気側に 10 nm 以下の薄い Au 層を設ける層構成が有効であると見積もられた。

参考文献 1) J. C. Jacquet et al., *MRS*, **384**, 477 (1995). 2) V. G. Kravets et al., *PRB*, **65**, 054415 (2002). 3) H. Sato et al., *IEEJ Trans. on Fund. and Mater.*, **136**, 174 (2016). 4) K. Ooki et al., *41th Ann. Conf. Magn. Soc. Jpn.*, 19Pa-02. 5) S. Saito et al., *41th Ann. Conf. Magn. Soc. Jpn.*, 19Pa-01.



Fig. 1 P-pol. reflectivity map of a Au(20 nm) film with the Kretschmann configuration plotted against wavelength and incident angle.



Fig. 2 (Left) Kretschmann configuration and stacking structure for reflectivity calculation. (Right) dip depth plotted against Au thicknesses, x and z for Au(x nm)/ Co(4 nm)/ Ru(0.7 nm)/ Co(4 nm)/ Au(z nm)/ ITO(2 nm)/ glass sub.

表面プラズモン励起による Co/Ru 多層膜の 近赤外マグネトリフラクティブ効果の増強 [○]斉藤 伸, 大木 敬介, 赤羽 浩一, 内田 裕久* (東北大学、*豊橋技術科学大学)

Enhancement of NIR magneto-refractive effect for Co/Ru multilayer film by surface plasmon resonance S. Saito, K. Ooki, K. Akahane and H. Uchida* (Tohoku Univ. *Toyohashi Univ. Tech.)

1. はじめに 強磁性/非磁性多層膜 (GMR 多層膜) で観測される反射型配置におけるマグネトリフラクティブ 効果 (MRE) は、強磁性層の磁化配列に対応して反射光に強度変化が現れるため注目されている。しかしな がら報告されている光量変化は 1550 nm で 0.3 % 程度と小さく、実際にアプリケーションに展開するためには MRE の材料および層構成の検討をさらに深める必要がある。一般に磁性多層膜における MRE は伝導電子の スピン依存散乱によりもたらされる効果であると理解されている。そこで著者は MRE を増強する方策として伝導 電子の集団運動の共鳴現象である、表面プラズモン共鳴 (SPR) を磁性多層膜に励起することを考えた。本講 演では、近赤外域での MRE について SPR での増強現象を実測するとともに、スピン依存散乱を現象論的に 扱った拡張ドルーデモデルに基づく誘電率解析により本現象を評価した結果を報告する。

2. 実験結果 Fig. 1 に Co(4 nm)/Ru(0.7 nm)/Co(4 nm) 磁性多層膜にプラズモン励起層として Au(10 nm)の キャップ層を設けた試料をクレッチマン配置した際の、波長 1550 nm の P 偏光反射率の入射角依存性を示す。 グラフの周囲には典型的な入射角における反射率磁気履歴曲線を示した。磁界は試料面内で光の進行方向と 垂直方向に印加した。全反射臨界角 A では磁気光学効果は認められないが、B および D では横カー効果、C では MRE が支配的に観測されている。このことは磁性多層膜の磁化状態(右向き/左向き、平行/反平行)を入 射角の選定により判定できることを示している。横カー効果が発現しない SPR 共鳴角 C に注目し、MRE の SPR による増強効果について解析した。Fig. 2 上段に Au キャップ層膜厚を変化させた試料の MRE ($\Delta R/R$)をプラズ モン励起強度(ディップの深さ)に対してプロットした結果を示す。Au キャップ層膜厚を 30 nm から 4 nm まで薄 くして SPR を強く励起すると、MRE は 1.8 %まで増大した。これは R の低下(副軸参照)だけでなく ΔR の増加と の相乗効果でもたらされたものである。磁性多層膜の部分を一層膜近似し、この層での伝導電子の平均散乱時 間 τ_{SAL} 、平均スピン依存散乱係数 β_{SAL} を誘電率解析により求めた結果が Fig. 2 下図である。磁性多層膜 の部分は Co(4 nm)/Ru(0.7 nm)/Co(4 nm)で一定であるにもかかわらず、Au キャップ層の膜厚を 10 nm 以下にし ていくと β_{SAL} が著しく増強していく様子がわかる。SPR 条件では伝導電子が膜厚方向の反電界を感じて

集団運動をおこすことを考慮すると、β_{sAL}の増大は個々の伝導 電子の積層方向の運動成分が増加し多層膜中でのスピン依存 散乱の頻度が高くなる結果もたらされたものと推察している。





Fig. 1 Incident angle dependence of P-pol. reflectivity at 1550 nm for a Au(10 nm)/ Co(4)/ Ru(0.7)/ Co(4)/ ITO(2)/ sub. film with the Kretschmann configuration. Surrounding graphs are reflectivity hysteresis loops at (A) critical angle of total reflection, (B) intermediate angle between A and C, (C) SPR angle and (D) larger angle than C, respectively.

Fig. 2 (Upper) MRE and (lower) β_{SAL} and τ_{SAL} as a function of strength of SPR, 100– R_{\min} for Au(d_{Au} nm)/ Co(4)/ Ru(0.7)/ Co(4)/ ITO(2)/ sub. film with the Kretschmann configuration at the θ_{SPR} with $\lambda = 1550$ nm.

CeF3単結晶の光軸に垂直な方向の Faraday 効果の正確な測定

朝日透、中川鉄馬*、チョウコン

(早稲田大学、*神奈川産技総研、**物材機構)

Accurate measurement of Faraday effect of CeF₃ single crystal in the direction perpendicular to its optic axis

Toru Asahi, *Kenta Nakagawa, Kun Zhang

(Waseda Univ., *KISTEC)

はじめに

近年,光通信や材料加工の分野において,レーザー光の発振強度の不安定の原因となる戻り光を遮断する ため,磁場印加により発現する偏光面の回転 (Faraday 回転, FR) を利用した光アイソレータ材料の研究が盛 んである。一方,既存の旋光計や円二色性分散計といった光学測定装置では,直線複屈折 (LB) や直線二色 性 (LD) といった光学的異方性が発現する方向の FR の測定は不可能であったため,これまで,FR の研究が 立方晶系結晶,異方性結晶の光軸方向,及びアモルファス材料に限定されていた。したがって,FR を利用し た光学素子である光アイソレータの開発は,等方性材料以外はほとんど無視されてきた。

一方,我々が独自に開発してきた一般型高精度万能旋光計 (Generalized-High Accuracy Universal Polarimeter, G-HAUP) は,異方性媒質における光学活性,自然円二色性,LB,及びLDの同時スペクトル測定が可能な 光学測定装置である [1-3]。本装置の試料室に,光の伝搬方向に平行ないし反平行な外部磁場を印加出来る磁 石を導入すれば,異方性材料のFR,磁気円二色性 (MCD),LB,及びLDの同時スペクトル測定が可能にな ると考えられる。

そこで、本研究では、*P-3c*1 に属する一軸結晶である CeF₃ 単結晶の光軸 (*c* 軸) 方向及び光軸に垂直な (*a* 軸) 方向の FR, MCD, LB, 及び LD スペクトルを G-HAUP により測定することとした。

実験結果

磁場は測定試料を一組 (2個)のNd-Fe-B (NIB)磁 石で挟むことにより印加し, その大きさは 0.5 T であっ た。CeF₃単結晶の c 軸及び a 軸方向の LB, LD, FR, 及びMCD スペクトルを Fig. 1に示す。c軸及び a 軸方向 のFR (Verdet constant: V) は, 観測された波長領域で正で あり,その大きさはほぼ等 しかった。この結果は, c 軸及び a 軸方向の磁気感受 率の大きさがほぼ等しいと いう SQUID による測定結 果と一致する。



Fig.1 Wavelength dependences of LB (a), LD (b), V(c), and MCD (d) of CeF₃ single crystal along the *c* and *a* axes

参考文献

- (1) J. Kobayashi, T. Asahi, M. Sakurai, M. Takahashi, K. Okubo, Y. Enomoto, Phys. Rev. B, 53, 11784 (1996).
- (2) M. Tanaka, N. Nakamura, H. Koshima, T. Asahi, J. Phys. D: Appl. Phys., 45, 175303 (2012).
- (3) A. Takanabe, M. Tanaka, K. Johmoto, H. Uekusa, T. Mori, H. Koshima, T. Asahi, *J. Am. Chem. Soc.*, **138**, 15066 (2016).

R_{0.5}Bi_{2.5}Fe₅O₁₂ (R = Eu, Sm, Pr)薄膜の作製と評価

西川雅美¹、相場遥佳¹、浦川諒大¹、木村優太¹、藤枝崇周¹、山本匠¹、婁庚健¹ 河原正美²、石橋隆幸¹

(1長岡技術科学大学、2(株)高純度化学研究所)

Preparation and characterization of R_{0.5}Bi_{2.5}Fe₅O₁₂ (R=Eu, Sm, Pr) thin films.

M. Nishikawa¹, H. Aiba¹, R. Urakawa¹, Y. Kimura¹, T. Fujieda¹, T. Yamamoto¹, G. Lou¹,

M. Kawahara², T. Ishibashi¹

(1Nagaoka Univ. of Tech., 2Kojundo Chem. Lab.)

はじめに

Biを置換した希土類鉄ガーネットは、磁場分布を可視化する磁気光学イメージングに利用されている。これ までに、我々は、MOD 法により、希土類元素が Y、Nd である高濃度 Bi 置換鉄ガーネット膜の作製に成功し、 それらは優れた磁気光学効果を示すことを明らかにしてきた^{1,2)}。今後、更なる高感度化や高周波特性に優れ た磁気光学素子の実現には、Bi 置換希土類鉄ガーネットの磁気異方性を制御することで、ファラデー回転角 の外部磁場依存特性の緻密に調整することが求められる。本研究では、誘導磁気異方性に関与する逆磁歪効 果に着目して、Y、Nd と磁歪定数の異なる希土類元素として、Eu、Sm、Pr を選出し、これらの元素置換が、 磁気光学特性に及ぼす影響について調査した。

実験

GGG (111)基板に、各組成の MOD 溶液((株) 高純度化学製)をスピンコートし、100℃で 10 分間乾燥した後、450℃で 10 分間仮焼成を行った。この工程を 5 回繰り返した後、各温度(650~710℃)で本焼成を行い、Bi 希土類鉄ガーネット薄膜(R_{0.5}Bi_{2.5}Fe₅O₁₂: R = Eu, Sm, Pr)を得た。得られた薄膜は、波長 520~530 nm におけるファラデー回転角の磁場依存性を測定した。

結果と考察

Fig. 1 に、希土類に Eu、Sm、Pr を用いた Bi 置換磁性ガーネット薄膜のファラデー回転角の磁場依存性を 示す。比較のため、GGG (111)基板上に成膜した Nd ガーネット薄膜の結果も示す。いずれの希土類を用いた 場合でも、Nd の場合に匹敵する大きなファラデー回転角が得られることと、ヒステリシスの形状から 111 方 向が磁化容易軸であることがわかった。また、Nd ガーネットと比べて、Eu、Sm、Pr ガーネットのヒステリ シスループの傾きは緩やかになり、保磁力は大きくなる傾向が見られた。ヒステリシスの形状の違いは、磁 歪定数の違いによる影響が考えられる。磁歪定数の λ III 符号は、Pr は不明であるが、Nd と Sm は負、Eu は 正である。そのため、GGG (111)とガーネット膜の間の格子不整合や熱膨張係数の違いによる歪みについても 今後調べる必要がある。一方、保磁力が大きくなったことについ

ては、結晶性の違いが影響している可能性もあるため、今後、薄 膜作製条件の最適化が必要である。

以上から、これまで報告のない希土類(Eu、Sm、Pr)を用いた Bi 置換磁性ガーネットに関して作製に初めて成功し、Nd と同程度のファラデー効果が得られること、磁気異方性を制御できる可能性が示された。

謝辞 本研究の一部は、科研費基盤研究(A)(18H03776)の助成 により行った。

<u>参考文献</u>

- 1) M. Sasaki et al., Jpn. J. Appl. Phys., 55 (2016) 055501.
- 2) G. Lou et al., Optical Mat. Exp., 7 (2017) pp.2248-2259.



Fig. 1 Faraday hysteresis loops of the garnet films.

強磁性・強誘電薄膜の電気磁気効果測定に向けた (Bi_{1-x}La_x)(Fe,Co)O₃薄膜の磁気光学特性の評価 _{吉村 哲}^{1,2}

(¹秋田大, ²JST さきがけ)

Evaluation of magneto-optical properties of $(Bi_{1-x}La_x)(Fe,Co)O_3$ thin films for the measurement of electromagnetic effect of multiferroic thin films S. Yoshimura^{1,2}

(¹Akita Univ., ²JST PRESTO)

はじめに近年,磁気モーメントの電圧駆動に関する研究が盛んになってきており,新しい低消費電力磁気 デバイスの実現が期待されている.報告例が多い代表的な研究に,1.圧電材料と磁歪材料との積層体を用い る,2.トンネル磁気抵抗積層膜を用いる,3.反強磁性・強誘電(BiFeO₃)薄膜と磁性薄膜との積層膜を用いる, 4.反強磁性・常誘電(α-Cr₂O₃)薄膜と磁性薄膜との積層膜を用いる,などが挙げられる.著者も、単相で強磁 性・強誘電特性を有する薄膜を用いた,電界印加のみによる磁化反転の検討を行っている¹⁾.以上のような 現状から,磁気モーメントの電圧駆動方式は,将来性のある新規かつ有効なものと位置付けられていること が明白である.しかしながら,作製した薄膜試料の特性評価では,振動試料型磁束計(VSM)や給電プローバ 付きの強誘電テスターを使用し,磁気特性(*M*(磁化)-*H*(磁界)曲線)と強誘電特性(*P*(電気分極)-*E*(電界)曲線) が別々に評価されているに過ぎず,電圧駆動型の磁気デバイスの実用可能性を正しく検証するためには,そ の特徴ある現象:電気磁気効果特性(*M*-*E*曲線:磁化の電界応答)の評価を行うことが必要不可欠であるが, それを直接評価した報告はほとんど無い.本研究では,磁気 Kerr 効果測定機構と強誘電テスターとを組み合 せることで新規に構築を試みている,これまでに無かった,磁化の電界応答を測定する『電気磁気効果特性 評価装置』を完成させることを最終目的とし,強磁性・強誘電薄膜の磁気光学特性の評価を行った.

構想 Fig.1 に,『電気磁気効果特性評価装置』の模式図を示す.強磁性・強誘電薄膜の下地層を兼ねる下部電極と強磁性・強誘電薄膜 上に成膜した 100 µm 径の ITO (導電・透明)上部電極に給電プロー バを当てて強磁性・強誘電薄膜に電界を印加しながら,磁気 Kerr 効 果測定のための偏光レーザを上部電極部分に当ててその下部に位置 する強磁性・強誘電薄膜の磁化を測定するものである.

検討事項 BiFeO₃系の強磁性・強誘電薄膜において,その光磁気特性の詳細はほとんど調べられていない.光磁気特性が不明である限り,『電気磁気効果特性評価装置』における磁気 Kerr 効果測定機構の仕様を確定させることができない.よって,本研究では,電圧駆動型の磁気デバイスに適用できる可能性のある,大きな磁化および垂直磁気異方性が得られた(Bi_{0.41}La_{0.59})(Fe_{0.75}Co_{0.25})O₃ (BLFCO)強磁性・強誘電薄膜²⁾ において,その光磁気特性を調べた.

結果 Fig.2 に, BLFCO 強磁性・強誘電薄膜における,磁気 Kerr 回転角および楕円率のレーザ波長依存性を示す.あわせて,本薄膜における,VSM を用いて測定した磁化曲線 (薄膜面内および垂直) と極 Kerr 効果測

2.5

2.0

1.5

1.0

ີ_ 0.0 ຈ*-0.50

ک 1.50

(deg)

定装置 (レーザ波長:658 nm) を用いて測定した磁化 曲線も示す.いずれの光磁気特性検出方法においても, 650 から 700 nm までの波長領域において,非常に大き な値が得られたが,磁気 Kerr 回転角においては極性が 変化する様子も見られた.これらの変化は干渉による ものと考えられる.以上より,BLFCO 強磁性・強誘電 薄は,優れた光磁気特性を有する可能性があるものの, その電気磁気効果を正しく測定するためには,磁気 Kerr 効果測定機構において,適切なレーザ波長および 検出方法を選択する必要があることが判った.

参考文献 1) S. Yoshimura et al., Magn. Soc. Jpn., 42, 11-14 (2018). 2) 吉村, 他 第 42 回日本磁気学会学術講 演概要集, 発表予定.



Fig.1 Schematic diagram of a new system for measurement of electromagnetic effect.

 θ_{k} Kerr rotation

polarization

 $\eta_{k \text{ ellipticity}}$

¢



Fig.2 Dependence of θ_k and η_k on wavelength of polarized laser for BLFCO film. *M*-*H* curves (out-of-plane and in-plane) and θ_k -*H* curve are also shown.

H(kOe)

Application of MEMS Magnetic Sensors for MedTech Innovation

Jian LU*, Ryutaro MAEDA National Institute of Advanced Industrial Science and Technology (AIST), Namiki 1-2-1, Tsukuba, Ikaraki, 305-8564, Japan (*Corresponding Author email: jian-lu@aist.go.jp; Tel: 029-849-1180)

In recent days, the advances of MEMS technology enble mass production and commerciallization of ultra-small and low-power MEMS magnetic sensor with ultra-high sensitivity of a few uT. Besides explosive growth in smart phone applications, those ultra-sensitive MEMS magnetic sensors are believed extrodenery important for medical technology innovations due to inherent characteristics of the magnetic field to human body.

Towards real time imaging of human organs during medical surgeries for organ excision or tumor care, i.e. laparoscopic hepatectomy, we have been engaed in developing a high-resolution location tracking system by using artificial magnetic field and 3D MEMS magnetic sensor nodes for years. In this talk, fundamental principle of the system will be prsented and demonstrated. Our preliminary results indicated that location reolution of a few mm can be achived when multi-pairs of electrical magnetics were applied to create a unique magnetic field, in which both DC and AC signals were combined for noise cancellation as well as for rotation recognition. Our experimental results also suggested that mapping of the whole magnetic field, as an extension of simulation, may greatly improve positioning accuracy. Besides stability and repeatibility, many other specifications of the system were investigated and discussed in details.

In addition, a few other examples of using MEMS magnetic sensors will be given and discussed herein. Related works on integration and assembly of ultra-compact wireless implantable sensor nodes for animal monitoring as well as its wireless power supply system will be introduced too for better understanding technical issues for practical application of above technologies in MedTech Innovations.

Development of high-sensitive and wide-range linear magnetic field sensor

M. Masuda^{1,2}, Y. Moriyasu², Y. Ando¹

¹Tohoku University, 6-6-05 Aoba-yama, Sendai Miyagi 980-8579, Japan ²R&D center, Asahi Kasei Microdevices Corp., 3050 Okata, Atsugi Kanagawa 243-0021, Japan

Recently, there are increasing interests in high sensitive magnetic sensors from a view point of application to biomagnetic sensing and non-destructive analysis. For example, pT level or smaller value of magnetic detectivity is required for the detection of electrical activities in brain and heart. Spin-valve TMR sensor is one of the candidates to realize such high performance at room temperature without complicated equipment. High sensitive spin-valve TMR with bottom free layer structure has been reported^{1, 2}. Nevertheless, in general, there are technical tradeoff between the magnetic sensitivity and the input range of the magnetic field.

In our study, an improved magnetic sensor structure with highly enhanced magnetic sensitivity has been developed by incorporating an optimally designed magnetic flux concentrators (MFC) with bottom free structured TMR. Also excellent linearity with wide input range has been successfully obtained by using magnetically balanced closed-loop system.

Figure 1 shows transfer functions of the magnetic sensor with MFC and that without MFC. The magnetic sensitivity is enhanced over 87 times larger than that without MFC. In order to make such high sensitivity compatible with wide input range, we utilized magnetically balanced closed loop system. The linearity of the closed loop sensor is better than ± 0.1 % F.S. (Fig.2) in the range as much as $\pm 100 \mu$ T, which is larger than the earth magnetic field. Figure 3 shows a sensor output signal spectrum in which an input sine wave signal of 354 pT rms at 10 Hz is detected with sufficient SNR.

This sensor device structure explained above is envisioned to become a key technology in realizing the magnetic sensing of pT level.

- 1) K. Fujiwara et al, Journal of Applied Physics, 111 (2012) 07C710
- 2) K. Fujiwara et al, Japanese Journal of Applied Physics, 52 (2013) 04CM07

Acknowledgement

The success of this sensor development owes much to helpful supports from and valuable discussions with Dr.Oogane and Dr.Fujiwara of Tohoku University.



Fig. 1 transfer functions of the magnetic sensor

Fig. 3 Spectrum of the sensor output signal with 10Hz sine wave input

100

-135-

Magnetic Sensors for Automobile

Takamoto Furuichi¹, Masahiro Yoshimura¹, Ryuichiro Abe¹, Michihiro Makita², Mikihiko Oogane³, Takafumi Nakano³, Takahiro Ogasawara³, Masakiyo Tsunoda⁴, and Yasuo Ando³ (DENSO CORP. Sensor & Semiconductor Process R&D Div.¹, Semiconductor Sensor Engineering Div.², Tohoku Univ. Department of Applied Physics³, Tohoku Univ. Department of Electronic Engineering⁴)

Magnetic Sensors for Automobile

In order to address the enhancement of emission regulations, "Electronicization of cars" including electronic control of engines has progressed rapidly and many semiconductor sensor devices have been adopted in automobile. Magnetic sensors, for detecting the rotation angle of Cam and Crank, the position of accelerator pedal, the speed of vehicle / wheel, and the current of battery etc., are mounted about 10 or more pieces in a car, and the quantity of them are increasing. In the future, electric vehicles such as PHEV/EV will increase due to global fuel efficiency regulations and EV strategy of European automobile manufacturers, and the amount of current sensors for inverters and/or EV batteries are expected to grow drastically.

The needs for these current sensors are

- 1) Miniaturize ; To correspond the space reduction due to increasing the number of battery cells
- 2) High precision ; To use up batteries for extending the EV cruising distance
- 3) High current detection : To drive the motor with high current.

In general, Hall sensor is used as magnetic detecting devices for automotive current. It has a magnetic yoke to improve sensitivity and noise tolerance¹. Others, shunt resistance device and a flux gate device are used as more accurate detection applications. However, these devices have a disadvantage that the size is large.

Current Sensor using MTJ Element²

Therefore, we aimed to productionize the small (yokeless) and high precision current sensors, we developed the new type current sensors which detect the magnetic field without yoke using with the high sensitive magnetic tunnel junction (MTJ) element. To realize the high accuracy, we need to reduce the nonlinearity to 0.1% FS or less. In addition, currents to be monitored may be as large as 1,000A, it is estimated that the magnetic sensors should have a dynamic range as wide as the order of 1,000Oe.

For these reasons, we adopted a structure which have in-plane magnetized free layer and perpendicularly magnetized reference layer, compared to the conventional MTJ sensors which have in-plane magnetized free and reference layer of CoFeB / MgO / CoFeB MTJ. In reference layer, we applied the synthetic antiferromagnetic (SAF) structure due to the high exchange bias, the wide dynamic range of \pm 2,500Oe. In free layer, in order to optimize the anisotropic magnetic field, we investigated the thickness dependence of it. When the thickness is 1.8 nm or more, it becomes in-plane magnetization, and when the film thickness becomes thick, the slope of minor G - H curve decreases, it is equivalent to the decreasing the sensor sensitivity. This is consistent with the minor G - H curve calculated by the Slonczewski model³. As the result, we achieved the nonlinearity <0.1% FS within \pm 1,000 Oe.

Reference

- 1) M. Kato, nikei BP Car Electoronics p127 (2014)
- 2) T. Nakano, et al., Appl. Phys. Lett. 110, 012401 (2017)
- 3) J. C. Slonczewski, Phys. Rev. B 39, 6995 (1989)

A multi-channel SQUID system for biomagnetic measurements

¹Yoshiaki Adachi, ²Shigenori Kawabata

(1. Applied Electronics Laboratory, Kanazawa Institute of Technology;2. Department of Advanced Technology in Medicine, Tokyo Medical and Dental University)

Biomagnetic measurement is a promising tool to investigate electrical activities in a living body noninvasively. A weak magnetic field induced from nerves or muscles is detected by highly sensitive magnetic flux sensors, and magnetic source analysis reconstructs the electrophysiological current distribution.

Superconducting quantum interference devices (SQUIDs) are typically applied to the detection of the biomagnetic signals whose intensity is on the order of 10^{-15} – 10^{-12} T. The structure of the SQUID is a superconductor ring with a single or two Josephson junctions, consisting of two superconductors sandwiching a thin insulating or normal conducting layer to form a weak link. When a bias current larger than the critical current is applied to the ring, the SQUID induces a voltage (V). The voltage is modulated periodically depending on a magnetic flux (Φ) applied to the SQUID ring. The period is exactly equal to the magnetic flux quantum. This gives a large differential coefficient ($dV/d\Phi$) that contributes to highly sensitive magnetic flux detection. The SQUID is connected to a flux-locked loop (FLL) [1] to linearize its output and improve its dynamic range. The flux quanta counting [2], thanks to the periodic characteristics of the Φ -V curve of the SQUID, also broadens the dynamic range. The SQUID sensors are usually equipped with a superconducting gradiometric pickup coil to cancel external magnetic flux disturbances. These make it possible to detect cardiac biomagnetic fields outside of a magnetically shielded room [3].

We developed a SQUID biomagnetic measurement system intended for the spinal cord, peripheral nerves, and muscles [4]. The system had two main characteristic features. The first one was the sensor array equipped with 44 vector-type gradiometric magnetometers arranged in an area of 110 mm × 160 mm. The vector-type gradiometric magnetometers around two planar-type gradiometric pickup coils combined into a single bobbin. Each pickup coil was coupled with three individual SQUIDs and oriented perpendicular to each other so that three independent components of magnetic fields, not only the radial component but also the components tangential to the body surface, could be detected simultaneously. This is effective to extract the magnetic field information maximally from the narrow observation area, such as a neck or wrist. The second characteristic feature was the uniquely shaped cryostat to keep the SQUID sensors in their superconducting state. The cryostat had a cylindrical main body to reserve liquid helium (LHe) and a protrusion from its side surface. The sensor array was installed along the upper side in the protrusion so that the magnetic field could be detected from the bottom of the target pillowed on the protrusion. The cool-to-warm separation at the sensor array was approximately 10 mm.

Our SQUID system was equipped with closed-cycle helium recondensation using a pulse tube cryocooler [4]. In the past, high operational cost because of the LHe consumption to keep the superconducting state of the sensors prevented conventional SQUID systems from becoming widespread. However, the closed-cycle helium recondensation allowed us to recycle almost 100% of the LHe, so our SQUID system continued to be in operation for more than nine months without refilling the LHe, and the operational cost of the system was drastically reduced.

Using the SQUID system, we had already corrected spinal cords' or peripheral nerves' biomagnetic data from more than one hundred subjects. Neural current distributions were reconstructed from the obtained biomagnetic data using spatial filter analysis. Propagation of the neural signals along spinal cords or peripheral nerves was clearly visualized as a transition of the reconstructed current distribution. It was indicated that clinically significant information can be obtained by our SQUID system [5].

References

- 1) D. Drung, R. Cantor, M. Peters, H.J. Scheer, and H. Koch: *Appl. Phys. Lett.*, **57**, 406 (1990).
- 2) D. Drung: Supercond. Sci. Tech., 16, 1320 (2003).
- 3) K. Kobayashi, M. Yoshizawa, D. Oyama, and Y. Uchikawa: *IEEE Trans. Mag.*, 50, 5001003 (2014).
- 4) Y. Adachi et al.: Supercond. Sci. Tech., 30, 063001, (2017).
- 5) S. Sumiya et al.: Sci. Rep., 7, 2192, (2017).

Recent developments on magnetoimpedance sensor

Tsuyoshi Uchiyama

Graduate school of engineering, Nagoya University, Nagoya 464-8603, Nagoya, Japan

Sensitive micro magnetic sensors referred to as MI sensors¹⁾ are based on magnetoimpedance (MI) effect in amorphous wires and CMOS IC electronic circuits providing a sharp-pulse excitation. Micro sized mass production MI IC chips for electronic compasses have been supplied since 2002 for mobile phones and since 2010 for smart phones. Making use of ultra-low intrinsic magnetic noise in amorphous wires, pico-Tesla (10⁻⁸ Oe) resolution had been realized for developed MI sensor, in which several hundred turns pick-up coil was used for signal detection.

For measuring extremely weak magnetic field such as a bio-magnetic field, it is necessary for canceling the background uniform noises such as geomagnetic field. We have developed a gradiometer based on the MI sensor. The gradiometer is composed of a pair of MI elements: a sensing element and a reference element with distance between elements of 3 cm. The gradiometer has a good linearity and a high sensitivity of 1.2×10^5 V/T even for no amplification (Fig.1). The sensitivity difference in two heads is within 1%. As shown in Fig. 2, the noise level of the gradiometer is approximately 2 pT/Hz^{1/2} at 1Hz. We have also demonstrated bio-magnetic field measurement using the high performance MI gradiometer²⁾⁻³⁾.

Three principal advantageous features of the amorphous wire MI sensor in summarized are follows.

- Sub-millimeter size sensor head is realized with a high sensitivity of several nT resolution. Utilizing this advantage, 3-axis electronic compass chips having 10 µm diameter amorphous wire heads are in producing; those are compatible with the advanced integrated circuitry for smart phones.
- 2) Ultra high sensitivity with a resolution of 1 pT without any magnetic shielding in a portable type MI sensor operating at room temperature have been realized.
- 3) Ultra quick response for magnetic field signal detection will be useful for micro size wireless receiver application.

References

- 1) K. Mohri, Y. Honkura, L. V. Panina, T. Uchiyama, Journal of Nanoscience and Nanotechnology, 12(2012), 7491.
- 2) K. Wang, S. Tajima, D. Song, N. Hamada, C. M. Cai, T. Uchiyama, J. Appl. Phys., 117(2015), 17B306.
- 3) T. Takiya and T. Uchiyama, IEEE. Trans. Mag., 53(2017),4002804.



Fig.1 Field detection characteristics of the MI gradiometer. Number of turns of the pick-up coil is 600 and the length of the wire is 1 cm.

Fig.2 Magnetic noise spectral density of the MI gradiometer.

Measurement of Magnetoencephalography and Magnetocardiography using Tunnel Magneto-Resistance Sensor

K. Fujiwara¹, M. Oogane¹, A. Kanno², M. Imada³, J. Jono³, T. Terauchi³, T. Okuno³, Y. Aritomi³,

K. Hashimoto³, M. Morikawa³, M. Tsuchida³, N. Nakasato⁴, and Y. Ando¹

(¹ Department of Applied Physics, Graduate School of Engineering, Tohoku University, Sendai 980-8579, Japan; ²Department of Electromagnetic Neurophysiology, Tohoku University School of Medicine, Sendai 980-8575, Japan; ³Konicaminolta, Inc., Hachioji, Tokyo 192-8505, Japan; ⁴Department of Epileptology, Tohoku University School of Medicine, Sendai 980-8575, Japan)

The electrical activity of the tissue of the human body creates magnetic field. Measurement of biomagnetic fields such as magnetoencephalography (MEG) and magnetocardiography (MCG) is useful for elucidation of biological functions and diagnosis of diseases from its non-invasiveness and high spatial resolution. However, such measurements requires the use of SQUIDs with high equipment and running costs, especially the price of liquid helium. We have been studying to measure these biomagnetic fields using tunnel magneto-resistance (TMR) sensor which is a room temperature operating device. In this study, we performed MCG and MEG measurement using low noise, high sensitivity TMR sensor and circuit system.

The Magnetic Tunnel Junction (MTJ) multilayer film constituting the TMR sensor was deposited on a thermally oxidized Si substrate. MTJs were micro-fabricated by photolithography and Ar ion milling. To reduce the 1/f noise, MTJs were connected in 870 series and 2 parallel¹; the size of the integrated TMR sensors was $7.1 \times 7.1 \text{ mm}^2$.

Fig. 1 shows the MCG signals using TMR sensor. The R peak of MCG was observed without averaging. This is the first demonstration of real-time MCG measurement using the TMR sensors. In addition, the Q and S peaks were clearly observed with 64 times averaging. Fig. 2 shows the MEG signal acquired by the TMR sensor. The signal was averaged 10,000 times with alpha wave as a trigger. Although there was a phase shift, the same 10 Hz signal as the brain wave was obtained in the MEG. The amplitude of the magnetic field was approximately 2 pTp-p, which is consistent with the reported value²; the correlation coefficient of the MEG with the EEG was as high as 0.7 or more.

This work was supported by the S-Innovation program, Japan Science and Technology Agency (JST) and Center for Spintronics Research Network, Tohoku University.

Reference

1) K. Fujiwara et al., Jpn. J. Appl. Phys. 52 (2013) 04CM07



2) D. Cohen, Science 175 (1972) 664

Fig. 1 Electrocardiography (ECG) and magnetocardiography (MCG) using TMR sensor.



Fig. 2 Electroencephalography (EEG) and magnetoencephalography (MEG) using TMR sensor.

Optically Pumped Atomic Magnetometers: Perspectives for New Optical Biomagnetic Imaging Systems

Tetsuo Kobayashi

Graduate School of Engineering, Kyoto University, Kyoto 615-8510, Japan

In recent years, **optically pumped atomic magnetometers (OPMs)** operating under **spin-exchange relaxation-free (SERF)** conditions have reached sensitivities comparable to and even surpassing those of superconducting quantum interference devices (SQUIDs) [1-3]. OPMs are based on the detection of electron spin precession in alkali-metal atoms contained in glass cells. In the pump-probe arrangement as shown<u>in the right figure</u>, a circularly polarized pump laser beam and a linearly polarized probe laser beam crossed orthogonally in the center of the glass cell including vaporized alkali-metal atoms. At present, the most sensitive OPM has sensitivity of 160 fT/Hz^{1/2} in a gradiometer



arrangement with a measurement volume of 0.45 cm³ at the frequency range lower than 100 Hz. In addition, OPMs have the intrinsic advantage of not requiring cryogenic cooling. Therefore, OPMs are currently expected to overtake SQUIDs and the possibilities for using OPMs for biomagnetic field measurements and MRI have been demonstrated.

We have been developing OPMs with pump-probe arrangement since 2006 [3-6] and started to fabricate compact and portable potassium OPM modules in 2012 [7]. The figure at the bottom illustrates one of our OPM module reported in 2015 [8]. The sensitivity of the OPM module reached 21 fT/Hz^{1/2} at 10 Hz, so that we carried out measurements of human magnetoencephalograms with it. Compared with the results obtained with SQUID-based magnetometers, we could successfully observe distinct features of event-related desynchronization in the 8-13 Hz (alpha) band associated with eyes open [8].

Meanwhile, we have also been challenging to detect NMR signals and MRI with OPMs [9] at ultra-low field (ULF) below several hundred μ T. Since sensitivity of OPMs does not depend on frequency, OPMs are suitable to be used as receiving sensors for ULF-MRI systems. In 2017, for the first time, we have shown that MRI and NMR signals could be acquired with the same OPAM module described above operating at a Larmor frequency of 5 kHz without the use of any cryogenics [10].

We believe that the applicability of new ultra-sensitive optical biomagnetic imaging systems might provide important advancements in neuroscience and also improve the clinical diagnosis of neurological and psychiatric disorders.

Acknowledgement

This work was supported by Grant-in-Aid for Researches (15H01813), MEXT, Japan as well as Grant Program through The Nakatani Foundation for Advancement of Measuring Technologies in Biomedical Engineering, Japan.

References

- 1) D. Budker and M. Romalis, Nature Physics, 3 (2007) 227-234.
- 2) I.K. Kominis et al, Nature, 422 (2003) 596-599.
- 3) T. Kobayashi, Magnetics Japan, 13(3) (2018) 135-143.
- 4) Y. Ito *et al*, AIP advances, **2** (2012) 032127.
- 5) K. Kamada et al, JJAP, 54 (2015) 026601.
- 6) K. Nishi et al, Optic Express, 26(2) (2018) 1988-1996.
- 7) K. Okano, et al, Proc. of IEEE Sensors 2012 (2012) 239-243.
- 8) K. Kamada et al, Optics Express, 23(5) (2015) 6976 -6987.
- 9) T. Oida et al, J. of Magnetic Resonance, 217 (2012) 100-108.
- 10) I. Hilschenz et al, J. of Magnetic Resonance, 274 (2017) 89-94.



Possibilities of Diamond Quantum Sensors

Mutsuko Hatano and Takayuki Iwasaki

(Department of Electrical Engineering, Tokyo Institute of Technology).

Ookayama, Meguro, Tokyo 152-8552, Japan

Phone: +81-03-3726-3999 E-mail: hatano.m.ab@m.titech.ac.jp

Nitrogen-vacancy (NV) centers in diamond have superior physical properties at room temperature for quantum sensing of magnetic field, electronic field, temperature, and pressure with scalable applications from atomic-scale to macroscopic range. We would like to introduce highly sensitive diamond sensors by applying advanced nano-device technologies, quantum sensing protocols and module system. For application, we will show the biological imaging, nano-scale NMR, and the device sensing. Advanced technologies for spintronics and electronics are needed for higher performance.

